

## Dynamischer Fahrsimulator

### Zielsetzung

- Design, Entwicklung und Evaluation von Fahrerassistenzsystemen in einem fortgeschrittenen Entwicklungsstadium, insbesondere für aktiv in die Fahrdynamik eingreifende Funktionen



### Labor-Ausstattung

- Simulator mit Bewegungssystem
- Versuchsleitstand mit 2 Arbeitsplätzen
- Verwendung der DLR-Softwarearchitektur Dominion sowie VIRES Virtual Test Drive (VTD)
- 34 Applikations- und Visualisierungsrechner

### Simulator-Ausstattung

- Integriertes Komplett-Fahrzeug für einen hohen Immersionsgrad
- Bewegungssystem mit großen linearen Bewegungen von bis zu 3 Metern, bei denen Beschleunigungen bis zu 1 g dargestellt werden können
- 270° Sichtfeld durch 18 LED-Projektoren (Auflösung ca. 12000 x 2000 Pixel)
- TFT-Display-Außenspiegel und digitale Instrumentenanzeige
- Touch-Monitor für Zweitaufgaben
- aktive Stellteile (Lenkrad und Pedale)
- weitere diverse HMI-Eingabegeräte (Knöpfe, Hebel,...)
- Videoaufzeichnung der Probanden mittels Netzwerkkamera
- Intercomsystem für die Sprachkommunikation zwischen Versuchsleiter und Probanden



Ansprechpartner:  
Dr.-Ing. Martin Fischer  
ma.fischer@dlr.de

